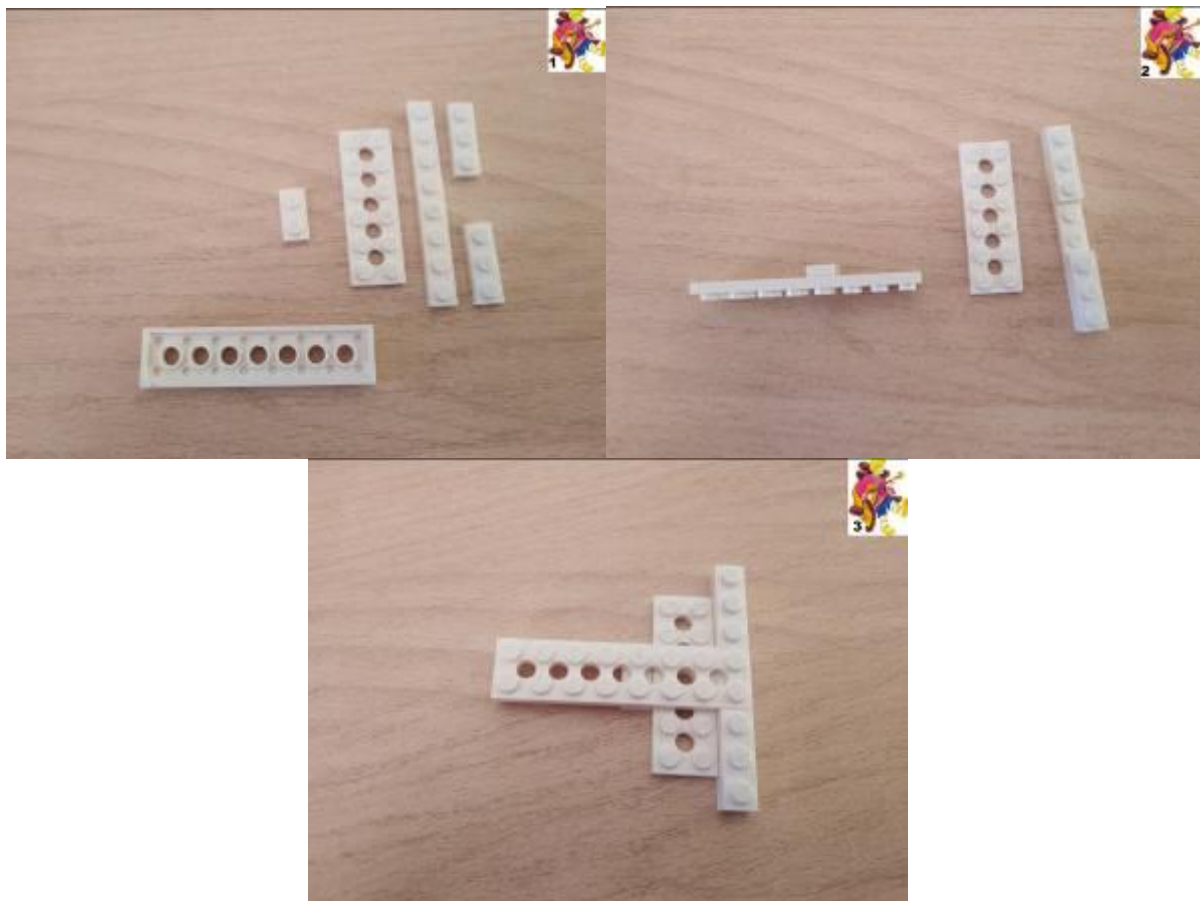


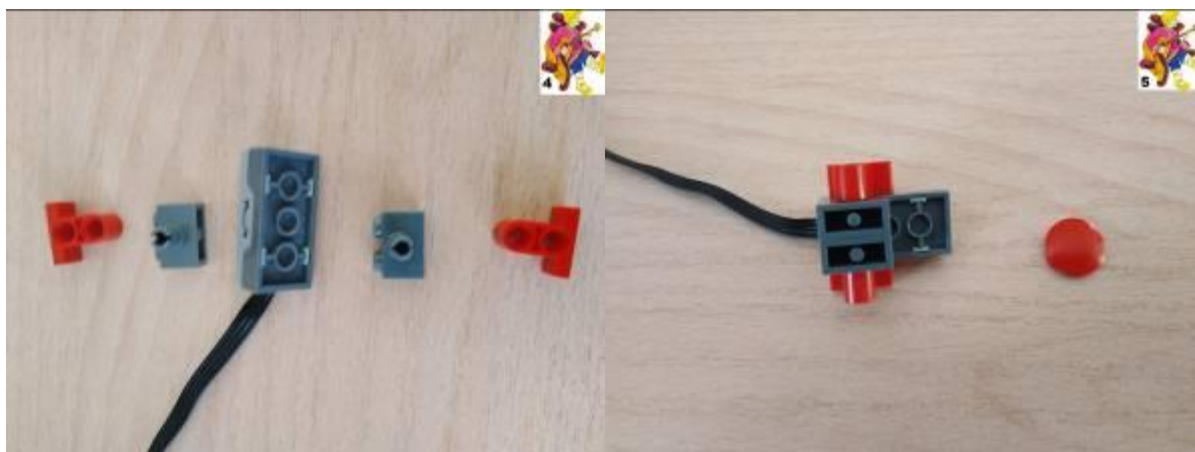
## Декорация - самоходная Печка

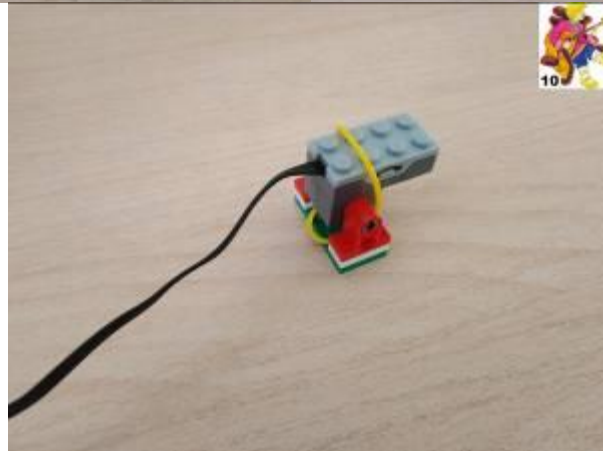
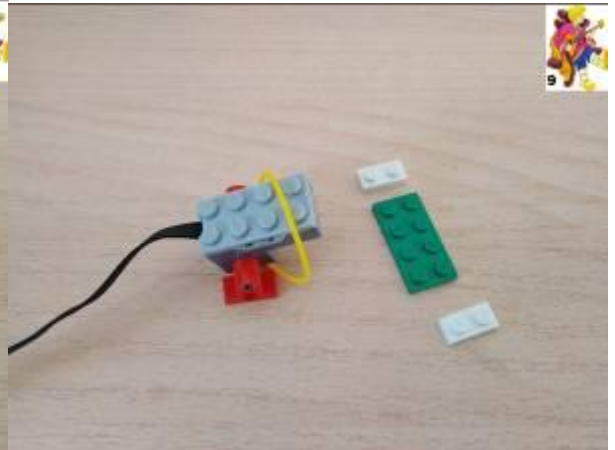
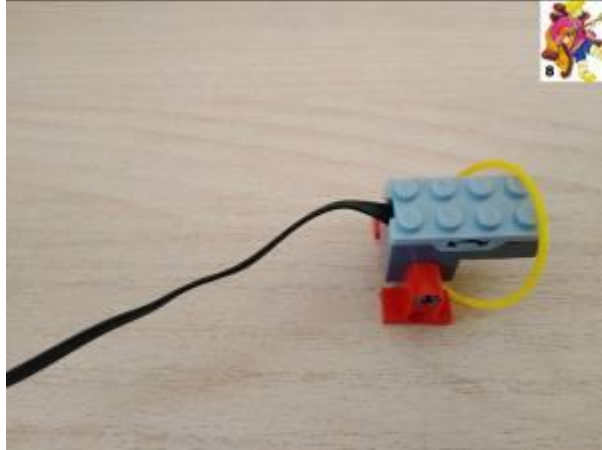
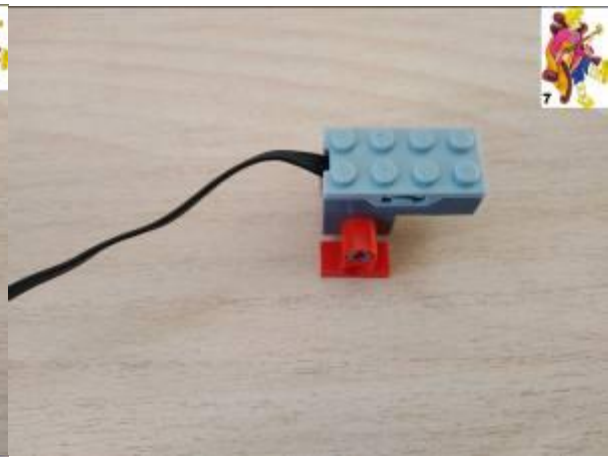
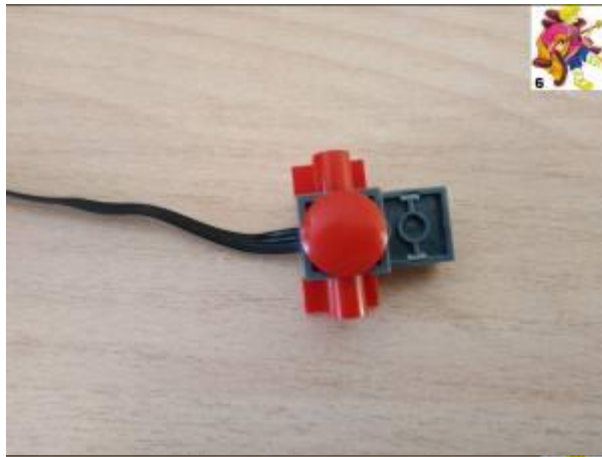
Чтобы собрать робота Вам понадобится базовый набор LEGO Education «WeDo 1.0», а также ресурсный набор (предназначен для LEGO Education «WeDo 1.0»).

Первым делом соберем платформу для датчика наклона:

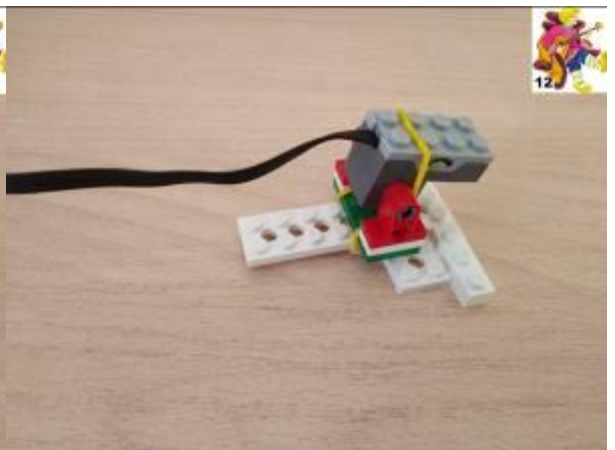
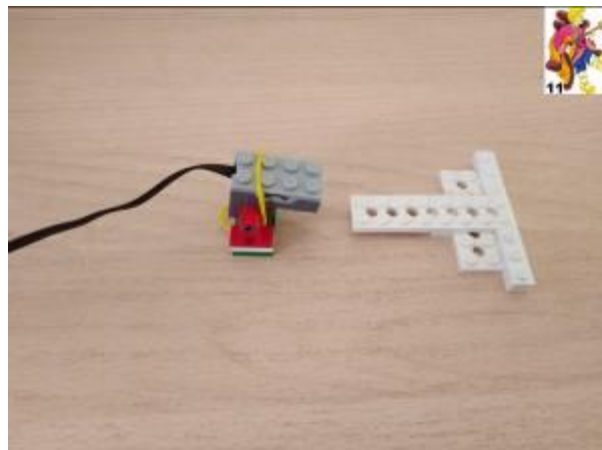


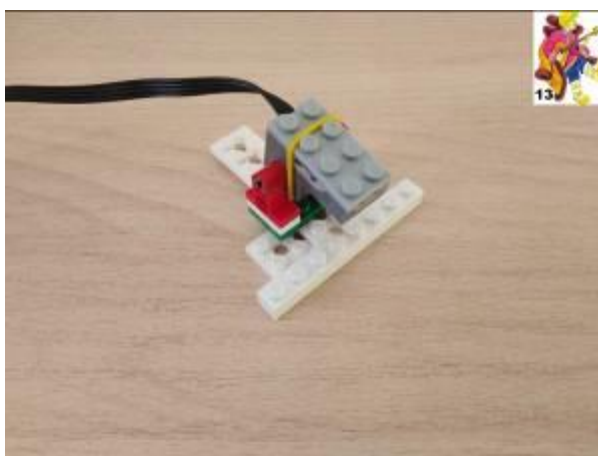
Ну а теперь перейдем к датчику наклона, а именно соберем подвижную платформу, чтобы оператор мог менять положение датчика для управления **печкой**:



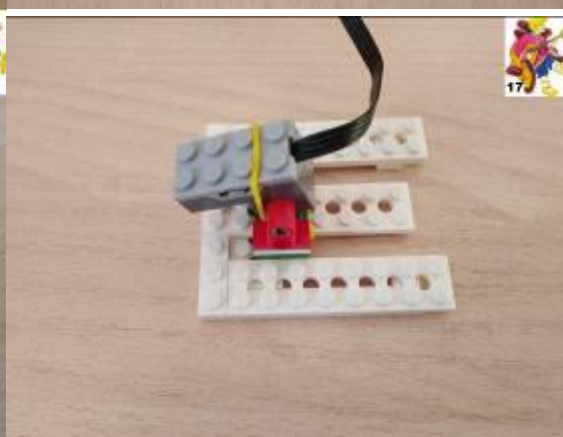
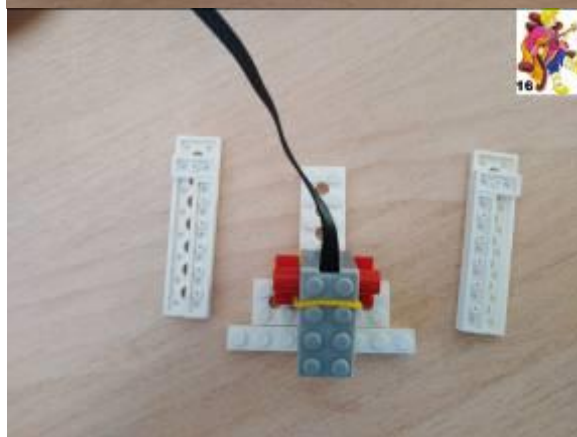
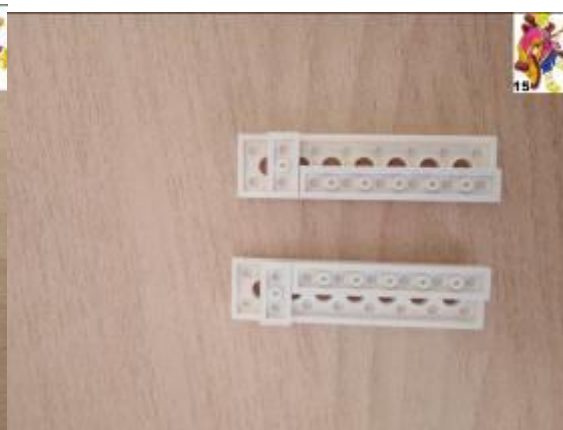


Соединяем датчик с платформой:

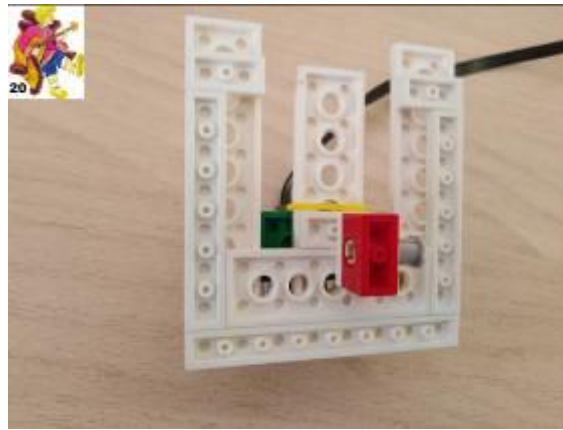




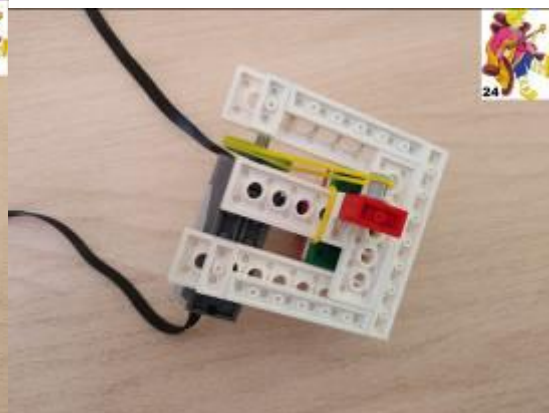
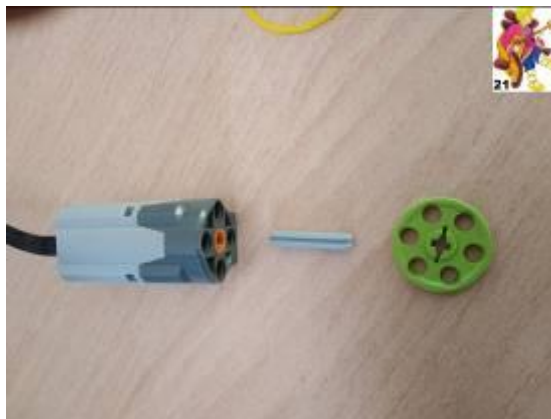
Теперь обустраиваем фундамент нашей **печки** для установки мотора, который будет приводить нашего робота в движение:



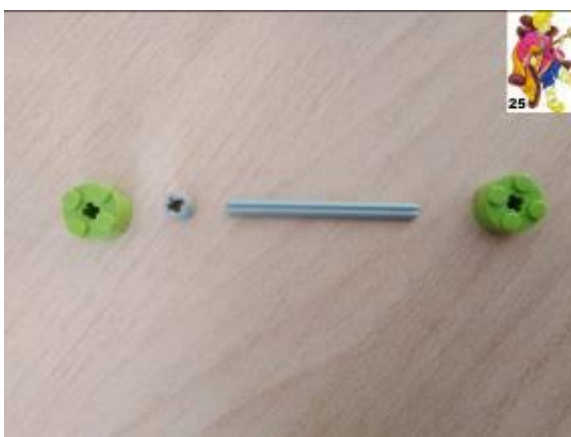


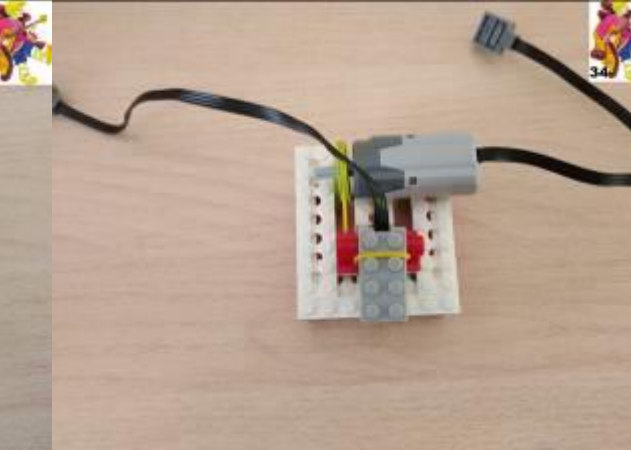
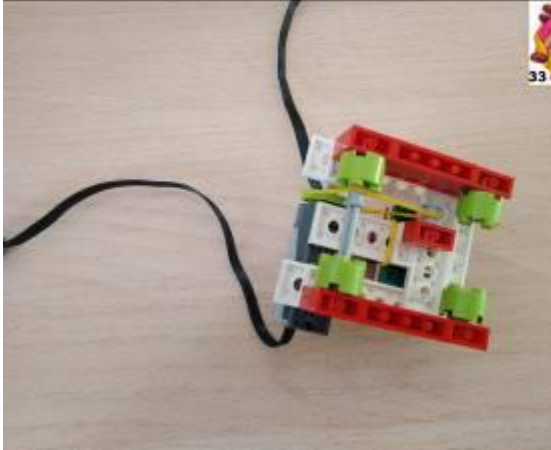
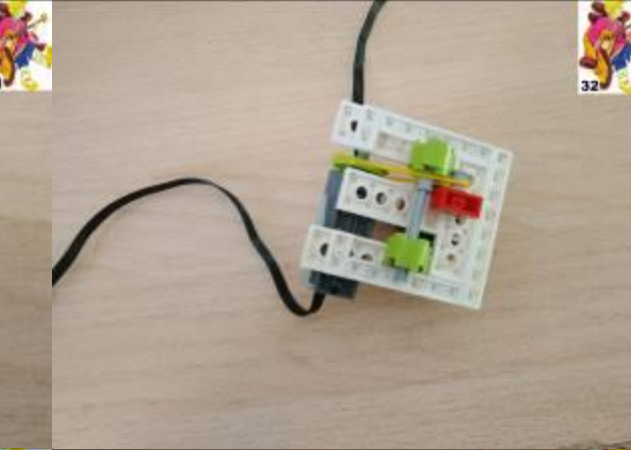
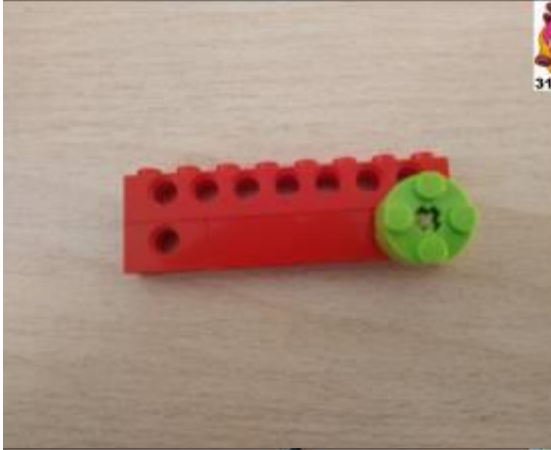
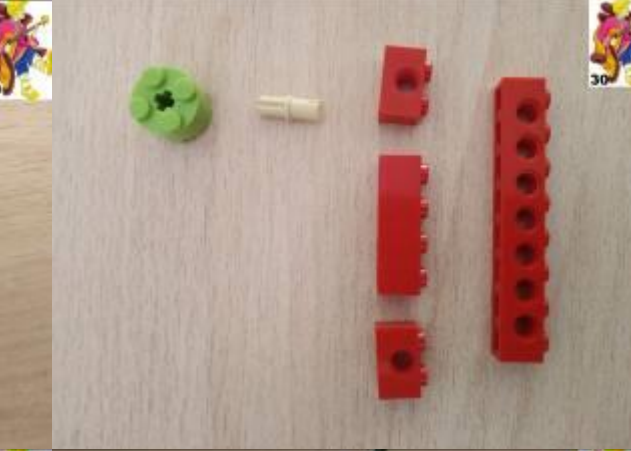
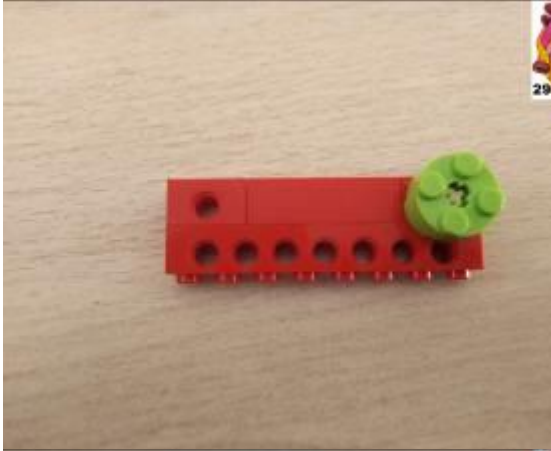
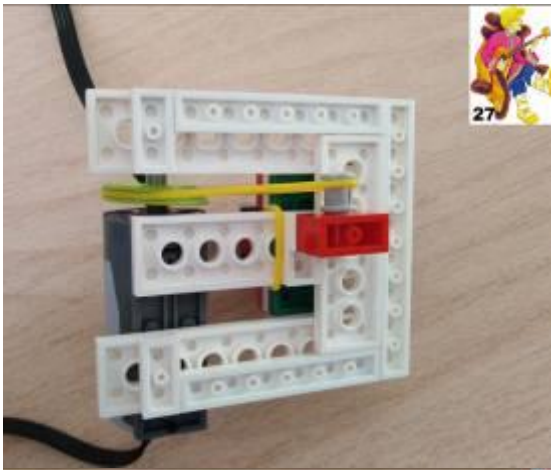


Следующим этапом в сборке робота станет установка мотора:

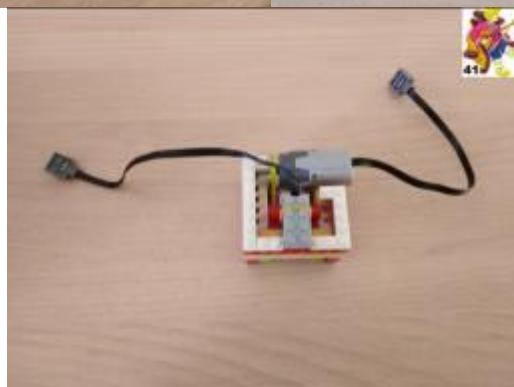
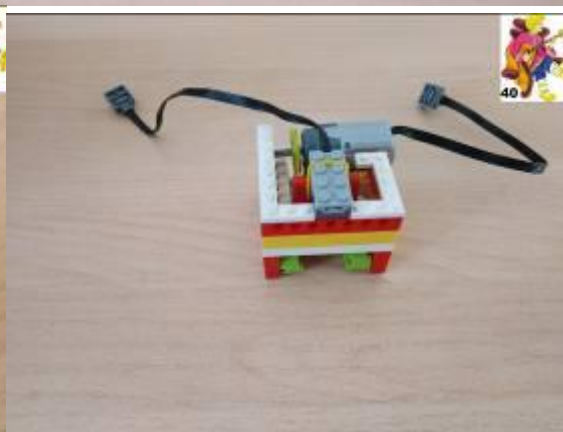
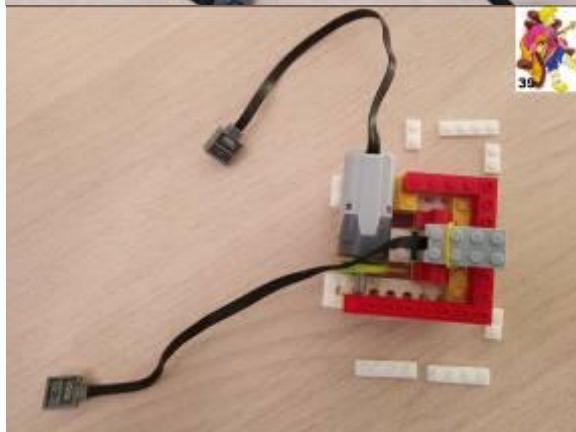
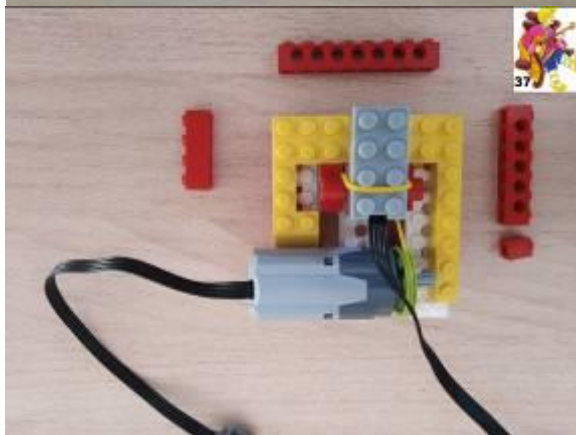
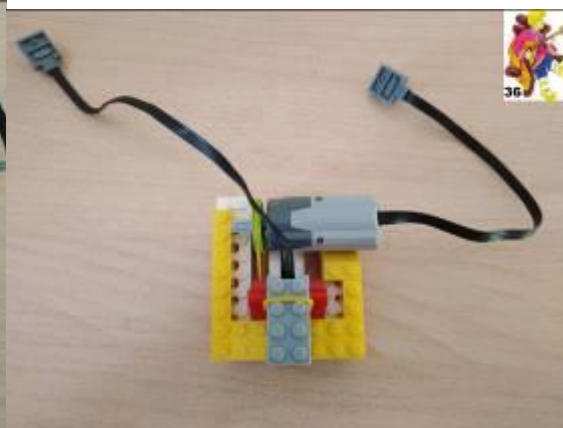
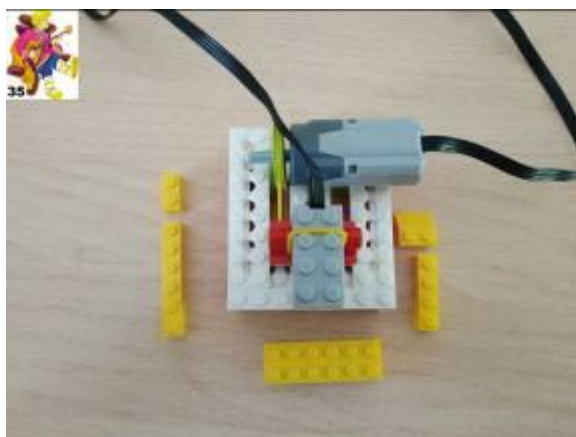


После этого соберем тележку, на которая будет передвигать **печку**:



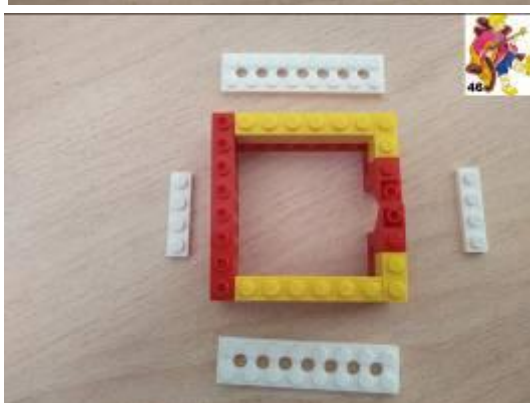
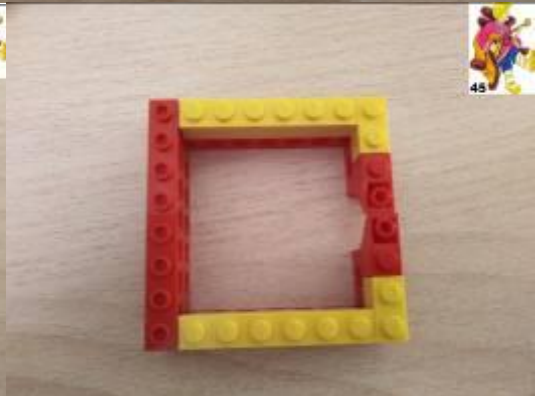
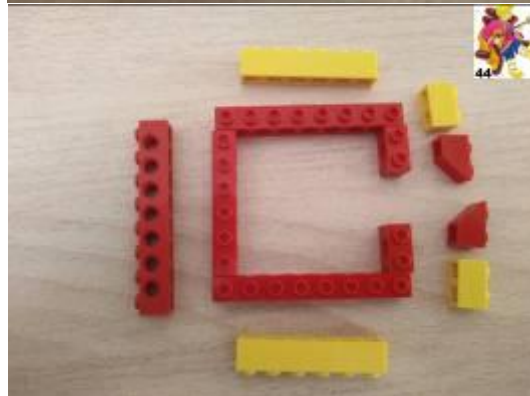
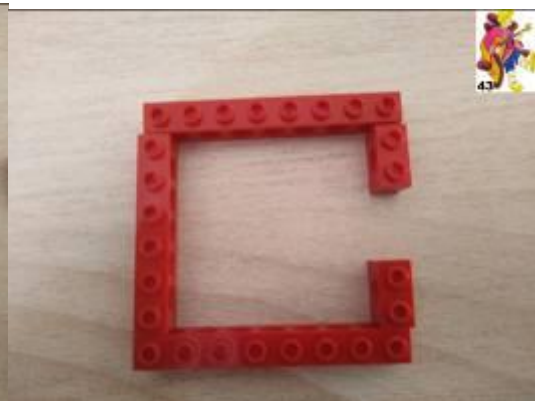


Ну а теперь перейдем к сборке самой **печки**, а именно корпуса, закрывающего мотор и датчик:



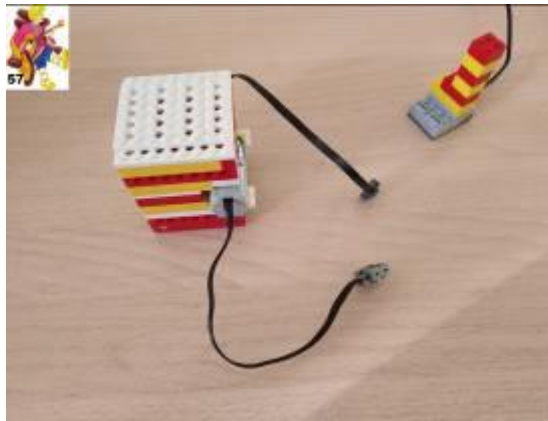


Выложим топку нашей **печки** и соединим с фундаментом:

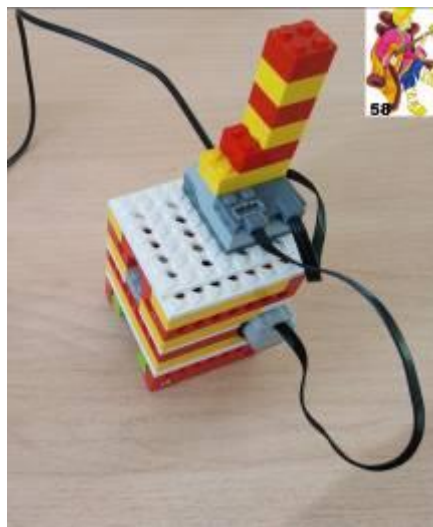








Вот мы и собрали печку:



Заключительным этапом станет написание программного кода:

